

نیروهای استاتیکی در ماشینها

۱۶

نیروهای استاتیکی در ماشینها

۱۰۱۶ مقدمه

نیروها در ماشین از منابع مختلفی ناشی می‌شوند. این نیروها، نیروهای وزن، موتاژ، بارهای اعمال شده و نیروهای ناشی از انتقال انرژی هستند. همچنین نیروهای اصطکاکی، مانده، فزری، ضربه‌ای و نیروهای ناشی از تغییر دما نیز وجود دارند. تمامی این نیروها باید در طراحی نهایی یک ماشین در نظر گرفته شوند تا قطعات با هم متناسب باشند و آسیب نبینند. در این کتاب اثر تمام این نیروها را به‌غیر از نیروهای ناشی از موتاژ و ضربه و تغییر دما در نظر خواهیم گرفت. برای ملاحظه اثر این نوع نیروها دانشجو باید به کتابهای طراحی ماشین مراجعه کند.

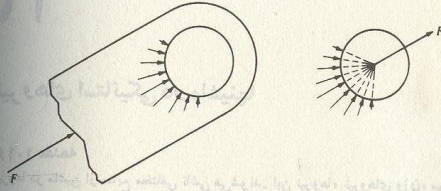
در تحلیل نیروهای استاتیکی وارد بر اجزای ماشین، از نیروهای ماند (که از شتاب ناشی می‌شوند) صرف نظر شده است. اگر نیروهای ماند در محاسبه وارد شوند، تحلیل انجام شده را تجزیه دینامیکی نیروها نامند. اغلب نیروی وزن قطعات ماشین در مقایسه با سایر نیروهای استاتیکی موجود ناچیز است و از آنها هم می‌توان در تحلیل استاتیکی نیروها صرف نظر کرد. در این فصل فقط نیروهای استاتیکی در نظر گرفته می‌شوند.

۲۰۱۶ انتقال نیروها در یک ماشین

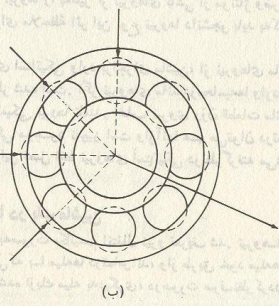
در فصل ۱۱، یک ماشین به صورت مکانیزم انتقال نیرو تعریف شد. نیروها در ماشین از طریق اتصالاتی مختلفی که با میله‌ها در تماس‌اند، و از طریق خود میله‌ها انتقال داده می‌شوند. نیروی منتقل شده از یک میله به دیگری، در صورت صرف نظر کردن از اصطکاک،

۴۰۹ ترمیم شده
لینیشاله خلیه‌لنیه

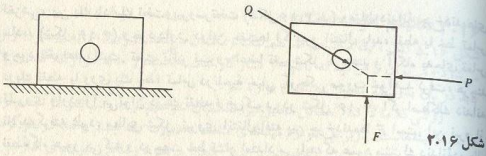
عمود برسطوح است. در ماشینهایی که خوب روغنکاری شده اند، نیروهای اصطکاکی در مقایسه با سایر نیروهای موجود ناچیزند و می توان آنها را نادیده گرفت.
یک جفت اتصال دورانی به وسیله یک پاتاقان لغزشی یا یک اتصال مفصلی نشان داده می شود. در شکل ۱.۱۶ الف، خار مفصل در سوراخ میله ثابت شده است. نیروهای وارد بر خار به صورت قائم بر آن وارد می شوند. بنابراین نیروی برآیند آنها از مرکز خار می گذرد. همچنین بلبرینگها و رولربرینگها (شکل ۱.۱۶ ب) مثالهایی از جفت اتصالاتی



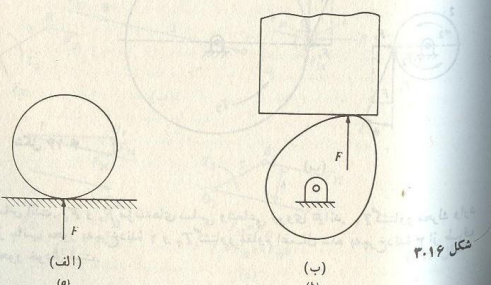
دورانیند. چون نیروها در شکل برسطوح تماس عمودند، بنابراین F نیروی برآیند آنها در مرکز پاتاقان اعمال می شود.
یک جفت اتصال لغزشی پایینی، به وسیله هر میله ای که روی میله دیگر بلغزد و با سطحی تماس داشته باشد، نشان داده می شود. پیستون یا لغزنده (شکل ۲.۱۶) یک مثال از این نوع جفت است. فرض کنید P و Q نیروهای اعمال شده باشند. آنگاه برآیند نیروهای وارد بر روی سطح پایینی لغزنده، برابر F است. این نیرو قائم برسطوح تماس وارد می شود و باید از نقطه تقاطع نیروهای P و Q بگذرد. اگر نیروی P در مرکز مفصل وارد شود، نیروی F نیز باید به همین ترتیب عمل کند.
جفت های بالایی (جفت های غلشی و لغزشی) تماس نقطه ای یا خطی دارند. اگر از اصطکاک صرف نظر شود، نیروی انتقال یافته از طریق جفت، در نقطه تماس آنها عمود برسطوح است. در یک رولربرینگ یا بلبرینگ (شکل ۱.۱۶ ب) یا چرخ غلطان بر روی سطح نشان داده شده در شکل ۳.۱۶ الف، تماس غلشی وجود دارد. جفت بالایی با تماس



شکل ۱.۱۶

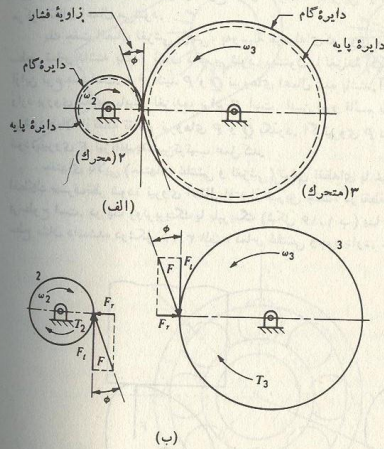


دورانیند. چون نیروها در شکل برسطوح تماس عمودند، بنابراین F نیروی برآیند آنها در مرکز پاتاقان اعمال می شود.
یک جفت اتصال لغزشی پایینی، به وسیله هر میله ای که روی میله دیگر بلغزد و با سطحی تماس داشته باشد، نشان داده می شود. پیستون یا لغزنده (شکل ۲.۱۶) یک مثال از این نوع جفت است. فرض کنید P و Q نیروهای اعمال شده باشند. آنگاه برآیند نیروهای وارد بر روی سطح پایینی لغزنده، برابر F است. این نیرو قائم برسطوح تماس وارد می شود و باید از نقطه تقاطع نیروهای P و Q بگذرد. اگر نیروی P در مرکز مفصل وارد شود، نیروی F نیز باید به همین ترتیب عمل کند.
جفت های بالایی (جفت های غلشی و لغزشی) تماس نقطه ای یا خطی دارند. اگر از اصطکاک صرف نظر شود، نیروی انتقال یافته از طریق جفت، در نقطه تماس آنها عمود برسطوح است. در یک رولربرینگ یا بلبرینگ (شکل ۱.۱۶ ب) یا چرخ غلطان بر روی سطح نشان داده شده در شکل ۳.۱۶ الف، تماس غلشی وجود دارد. جفت بالایی با تماس



شکل ۳.۱۶

لغزشی، بین يك بادامك تخت و پیرو سرتخت (شکل ۳۰۱۶ ب) و میان دندانۀ چرخ دنده‌های ساده، (شکل ۳۰۱۶) وجود دارد. در این جفت‌ها اگر نیرو انتقال یابد، نقطه یا خط تماس وجود نخواهد داشت. تحت تأثیر نیرو، اعضا تغییر شکل می‌دهند و آنگاه به جای تماس دريك نقطه یا روی يك خط، تماس در ناحیۀ خیلی کوچکی صورت خواهد گرفت، هر چند نیروی وارده را می‌توان دريك نقطه فرض کرد. در شکل ۳۰۱۶، اگر اصطكاك دندانۀ نادیده گرفته شود، مطابق شكل نیروی انتقال یافته بین چرخ دنده‌ها F است. این نیرو از نقطۀ گام عبور می‌کند و در جهت خط فشار امتداد می‌یابد، که عمود مشترك دندانۀ در حال



شکل ۳۰۱۶

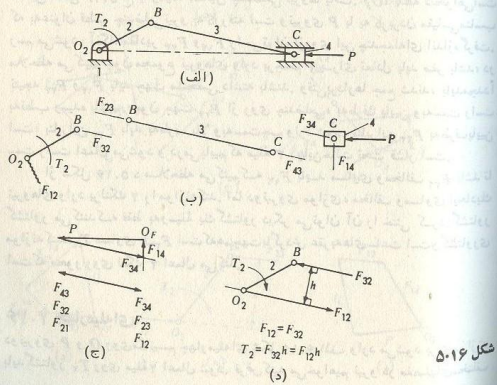
تماس است. F_x و F_y مؤلفه‌های مماسی و شعاعی نیروی F اند. T_2 گشتاور محرک وارد از جانب محور به چرخ دندۀ ۲ و T_3 گشتاور مقاوم اعمال شده به چرخ دندۀ ۳ از طرف محور خودش است.

۳۰۱۶ مکانیسم لغزنده-لنگ

شکل ۵۰۱۶ الف، يك مکانیسم لغزنده-لنگ را نشان می‌دهد. نیروی P به بیستون وارد می‌شود و می‌توان فرض کرد که ناشی از فشار گاز است. به منظور حفظ موازنه، گشتاور T_2 باید در O_2 به وسیلۀ محور به لنگ ۲ وارد شود.

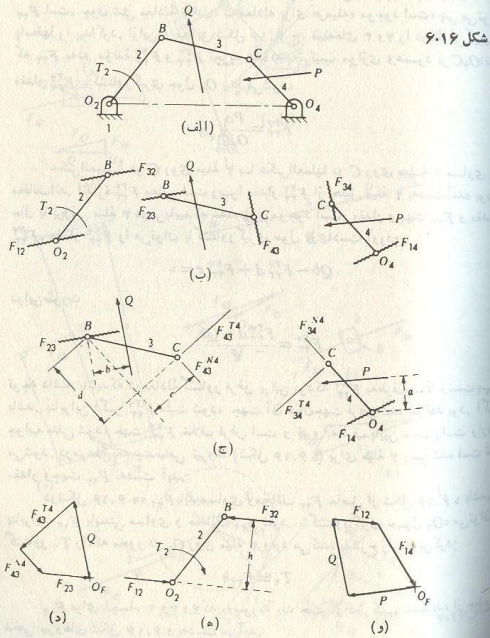
روشی که ما در تمام مسائل تحلیل نیروها دنبال خواهیم کرد، رسم نمودار جسم آزاد هر يك از میله‌هاست. در برخی موارد میله‌های متعدد به صورت يك جسم واحد در نظر گرفته خواهند شد. در نمودار جسم آزاد، جسم کاملاً مجزا می‌شود و تمامی نیروهای خارجی و گشتاورهای وارد بر آن باید نشان داده شوند. اگر تعداد مجهولها از سه بیشتر نباشد، مسئله را می‌توان به وسیلۀ معادله‌های تعادل حل کرد. اگر بیشتر از سه مجهول دريك جسم واحد وجود داشته باشد، آنگاه قبل از حل مسئله باید اطلاعات بیشتری را با در نظر گرفتن تعادل مابین میله‌ها به دست آورد.

شکل ۵۰۱۶ ب، هر جسم مجزا را با مقدار نیروهای مشخص شده نشان می‌دهد. در يك اتصال مفصلی، گشتاور وجود ندارد. بنابراین در هر طرف میله ۳ فقط يك نیرو موجود است، هنگامی که يك جسم فقط تحت تأثیر دو نیرو باشد، این نیروها باید از نظر مقدار مساوی و در خلاف جهت یکدیگر و روی يك خط واقع شوند. در مکانیک، چنین جسمی



شکل ۵۰۱۶

و نیز مقدار گشتاور T_2 را پیدا کنیم. ابتدا باید باترکیب میله‌های ۲ و ۳ و ۴ به صورت یک جسم آزاد، مسئله را حل کرد. آنگاه ۵ مجهول خواهیم داشت، یعنی مقدار و جهت $F_{۱۲}$ ، مقدار و جهت $F_{۱۳}$ و مقدار T_2 . چون فقط سه معادله تعادل وجود دارد، پس نمی‌توان پاسخی به دست آورد.



شکل ۶.۱۶

عضو دو نیرویی نامیده می‌شود. $F_{۲۳}$ نیروی اعمال شده از سوی جسم ۲ روی جسم ۳ و $F_{۳۲}$ نیروی وارد از جسم ۳ روی جسم ۲ را نشان می‌دهد. خط توپر بدون پیکان را برای مشخص ساختن اینکه جهت نیرو معلوم ولی مقدار آن مجهول است، به کار می‌بریم. در کشش یا فشار بودن میله ۳ را نمی‌توان فقط با تحلیل خود میله تعیین کرد.

بر روی میله ۴، سه نیرو وارد می‌شود. مقدار و جهت نیروی P معلوم است و بنابراین در شکل ۵.۱۶ ب به صورت خط پریکندار نشان داده شده است. $F_{۳۳}$ نیروی وارد از طرف میله ۳ روی ۴ است، و چون باید مخالف $F_{۳۳}$ باشد، سپس جهت آن معلوم ولی مقدار آن مجهول است. $F_{۱۴}$ نیروی وارد از جانب میله ۱ روی میله ۴ است. جهت آن عمود بر سطح تماس و مقدار آن مجهول است. تنها دو مجهول در نمودار جسم آزاد میله ۴ وجود دارد. این دو مجهول عبارت‌اند از مقادیر $F_{۱۴}$ و $F_{۳۳}$.

میله ۲ چهار مجهول دارد: نیروی $F_{۲۳}$ وارد از میله ۳ روی ۲، میله ۲، که جهت آن معلوم ولی مقدار آن مجهول است؛ نیروی $F_{۱۲}$ وارد از میله ۱ روی ۲، که هم جهت و هم مقدار آن مجهول است، و گشتاور مجهول T_2 وارد از محور بر روی لنک ۲. یک خط موجدار در O_2 دلالت بر آن دارد که مقدار یا جهت نیروی $F_{۱۲}$ که در این نقطه وارد می‌شود نامعلوم است.

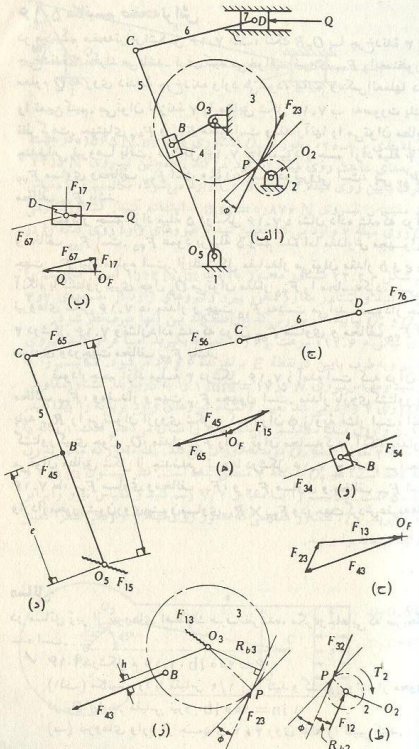
ابتدا میله ۴ که فقط دو مجهول دارد تحلیل می‌شود. دو مقدار مجهول را می‌توان مطابق شکل ۵.۱۶ ج به وسیله تشکیل چندضلعی نیروها یافت. O_4 نقطه دلخواهی است که به عنوان قطب چندضلعی نیرو به کار رفته است و نیروی P با به کار بردن مقیاس مناسب رسم می‌شود. آنگاه مقادیر $F_{۳۳}$ و $F_{۱۴}$ را می‌توان از روی این چندضلعی اندازه گرفت.

ملاحظه می‌کنیم چون مجموع نیروهای وارد بر جسم ۴ برای تعادل باید صفر باشد، در نتیجه $F_{۳۳}$ و $F_{۱۴}$ باید جهت مشخصی داشته باشند. وقتی بردارها جمع شدند، باید مجدداً به قطب رسیده باشیم. چون جهت $F_{۳۳}$ از روی چندضلعی، به طرف پایین و به سمت راست است، بنابراین $F_{۱۴}$ باید به طرف بالا و به سمت چپ وارد شود. بنابراین $F_{۳۳}$ به طرف پایین سمت راست اعمال می‌شود و درمی‌یابیم که میله ۳ در این حالت تحت فشار است.

از شکل ۵.۱۶ د ملاحظه می‌کنیم که $F_{۱۲}$ باید مساوی و مخالف $F_{۳۳}$ باشد تا نیروهای وارد بر لنک ۲ را موازنه کند. اما دینامی موازی، مخالف و مساوی ایجاد یک گشتاور می‌کنند که فقط به وسیله یک گشتاور دیگر می‌توان آن را خنثی کرد. گشتاور موازنه کننده T_2 مساوی $F_{۳۳}h$ است که هم جهت با گردش عقربه‌های ساعت است و گشتاوری است که محور روی لنک ۲ اعمال می‌کند.

۴.۱۶ چهارمیله‌ای

دو نیروی P و Q روی مکانیسم چهارمیله‌ای شکل ۶.۱۶ الف وارد می‌شود برای موازنه باید گشتاور T_2 روی میله ۲ اعمال شود. فرض کنید می‌خواهیم نیرو در مفصلهای مختلف



شکل ۷-۱۶

سیس مطابق شکل ۶-۱۶ ب، هر میله را به صورت جسم آزاد مجزاً می‌کنیم. اگر میله ۲ در نظر گرفته شود، پنج مجهول و اگر میله ۳ در نظر گرفته شود چهار مجهول وجود دارد، اگر میله ۴ را در نظر بگیریم چهار مجهول موجود است که باید آنها را پیدا کرد. بنابراین هر میله را به تنهایی نمی‌توان تحلیل کرد. ملاحظه می‌شود که در صورت در نظر گرفتن میله‌های ۳ و ۴، تنها شش مجهول وجود دارد، می‌دانیم $F_{۳۳}$ مساوی و مخالف $F_{۳۳}$ است. چون شش معادله تعادل، سه معادله برای هر میله، موجود است، پس می‌توان پاسخها را پیدا کرد. از این رو مطابق شکل ۶-۱۶ ج، میله‌های ۳ و ۴ را در نظر می‌گیریم، که $F_{۳۳}$ به دو مؤلفه $F_{۳۳}^x$ و $F_{۳۳}^y$ تجزیه شده که به ترتیب موازی و عمود بر $O_۳C$ اند. مقدار $F_{۳۳}^x$ با گشتاور گیری حول $O_۳$ پیدا می‌شود،

$$F_{۳۳}^x = \frac{Pa}{O_۳C}$$

عکس‌العملها در C روی میله ۳ با عکس‌العملها در C روی میله ۴ مساوی و مخالف‌اند. اندازه $F_{۳۳}^y$ معلوم است زیرا مقدار $F_{۳۳}^x$ از تحلیل میله ۴ به دست آمده بود. حال با بررسی میله ۳ درمی‌یابیم که سه مجهول موجود است: مقدار جهت $F_{۳۳}$ و مقدار $F_{۳۳}^y$. مقدار $F_{۳۳}^y$ را می‌توان با گشتاور گیری حول B به دست آورد:

$$Qb - F_{۳۳}^y d + F_{۳۳}^x e = 0$$

در این صورت

$$F_{۳۳}^y = \frac{F_{۳۳}^x d - Qb}{e}$$

توجه داشته باشید که در معادله گشتاور فرض بر این بود که $F_{۳۳}^y$ به طرف بالا و سمت چپ باشد. بنابراین اگر $F_{۳۳}^y$ مثبت شود، جهت آن همان جهت فرض شده خواهد بود. اگر جواب منفی شود، جهت $F_{۳۳}^y$ خلاف فرض است و نیرو به طرف پایین سمت راست وارد می‌شود. در مرحله بعد چند ضلعی نیروها (شکل ۶-۱۶ د) برای میله ۳ رسم شده است تا مقدار جهت $F_{۳۳}$ به دست آید.

در شکل ۶-۱۶ ه، $F_{۳۳}$ باید مساوی و مخالف $F_{۳۳}$ حاصل از شکل ۶-۱۶ د باشد. بنابراین $F_{۱۳}$ بایستی مساوی و مخالف $F_{۳۳}$ شود. با گشتاور گیری حول $O_۳$ می‌توان گشتاور $T_۳$ را، که محور در $O_۳$ روی میله ۲ وارد می‌کند، به شرح زیر تعیین کرد:

$$T_۳ = F_{۳۳} h$$

$F_{۱۳}$ برای اجسام ۲ و ۳ که به صورت یک جسم آزاد ترکیب شده‌اند، از چند ضلعی نیروهای شکل ۶-۱۶ و به دست می‌آید.

۵-۱۶ مکانیسم صفحه تراش

در مکانیسم صفحه تراش شکل ۷-۱۶ الف، لنگ O_2B با چرخ دنده ۳ یکبارچه است و چرخ دنده ۲ محرك می باشد. فرض کنید می خواهیم نیروی $F_{۲۳}$ را به منظور غلبه بر مقاومت معلوم Q که روی دندانه چرخ دنده وارد می شود، بیابیم و عکس العملها در O_2 و O_4 را تعیین کنیم. می توان لغزنده ۷ را مطابق شکل ۷-۱۶ ب به صورت یک جسم آزاد در نظر گرفت. جهت های $F_{۲۳}$ و $F_{۱۲}$ معلوم است و مقدار آنها را می توان مطابق شکل از روی چندضلعی نیروها یافت. در شکل ۷-۱۶ ج، نمودار جسم آزاد میله ۶ رسم شده است. $F_{۲۳}$ مساوی و مخالف $F_{۳۲}$ است و چون، جسم دینامیکی است، پس $F_{۲۳}$ باید مساوی و مخالف $F_{۳۲}$ باشد.

نمودار جسم آزاد میله ۵ در شکل ۵-۱۶ د نشان داده شده که در آن $F_{۲۵}$ مساوی و مخالف $F_{۵۲}$ است. $F_{۲۵}$ عمود بر میله ۵ رسم شده اما مقدارش مجهول است. مقدار و جهت $F_{۱۵}$ نیز نامعلوم است. از یک شکل مقیاس دار می توان مقدار b و e را اندازه گرفت. آنگاه با گشتاور گیری حول O_2 می توان مقدار $F_{۲۵}$ را محاسبه کرد. سپس از چندجمله ای نیروهای شکل ۷-۱۶ ه، مقدار و جهت $F_{۱۵}$ به دست می آید. نمودار جسم آزاد لغزنده ۴ در شکل ۴ و نشان داده شده که در آن $F_{۲۴}$ مساوی و مخالف $F_{۴۲}$ است. $F_{۲۴}$ باید مساوی و در جهت مخالف $F_{۲۳}$ باشد.

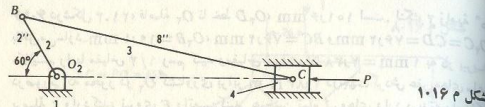
نمودار جسم آزاد میله ۳ در شکل ۷-۱۶ ز آمده است که در آن $F_{۲۳}$ مساوی و مخالف $F_{۳۲}$ ، و مقدار و جهت $F_{۱۳}$ مجهول است. مقدار بازوی گشتاور h و شعاع دایره پایه $R_{۲۳}$ را می توان از روی شکل، که در آن ϕ زاویه فشار است، اندازه گرفت. با گشتاور گیری حول O_2 ، مقدار $F_{۲۳}$ را می توان محاسبه کرد. آنگاه مقدار و جهت $F_{۲۳}$ را می توان مطابق شکل از چندضلعی نیروها در شکل ۷-۱۶ ح یافت. سرانجام مطابق شکل ۷-۱۶ ط، $F_{۲۳}$ مساوی و مخالف $F_{۳۲}$ ، و $F_{۲۳}$ مساوی و مخالف $F_{۲۴}$ است. $T_۲$ گشتاور وارد از محور پیستون روی پیستون مساوی $R_{۲۳} \times F_{۲۳}$ و در جهت گردش عقربه های ساعت است.

مسائل

در مسائل زیر از نیروهای اصطکاک صرف نظر شده، مگر در جاهایی که صریحاً مقدار آن بیان شده است.

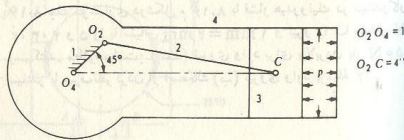
۱۰۱۶ در شکل م ۵-۱۶ $P = 200 \text{ lb}$

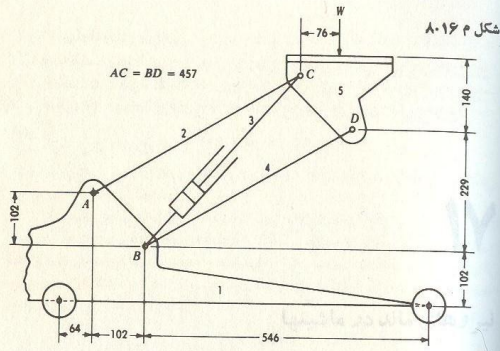
- (الف) مکانیسم را با مقیاس ۱/۲ رسم کنید و گشتاور وارد از محور روی لنگ را در O_2 بیابید. مقیاس نیرو: $1 \text{ in} = 100 \text{ lb}$
- (ب) نیروهای وارد از جسمهای ۲ و ۴ روی بدنه را تعیین کنید.



۳-۱۶ در میله بندی م ۲-۲، محور در O_2 گشتاوری برابر 565 N.m در جهت گردش عقربه های ساعت روی میله ۲ وارد می کند. همچنین نیروی 445 N به طور قائم و به طرف پایین روی میله ۳ مابین C و B وارد می شود. مکانیسم را با مقیاس واقعی بکشید و از مقیاس نیروی 876 N استفاده کنید. گشتاور مقاومی را که محور در O_2 روی میله ۴ وارد می کند تعیین کنید و نیروهای وارد روی بدنه را در O_2 و O_4 بیابید.

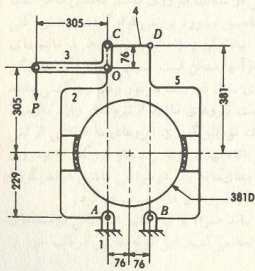
۳-۱۶ در مکانیسم شکل م ۲۲-۲ گشتاور محور بادامک 113 N.m است. مکانیسم را با مقیاس واقعی رسم کنید و گشتاور مقاوم محور پیرو و نیروهای وارد از جسمهای ۲ و ۴ روی بدنه را در O_2 و O_4 بیابید. در صورتی که از اصطکاک بین آنها صرف نظر شود. 416 در میله بندی شکل م ۱۲-۶، سرعت V_B را نادیده بگیرید اما فرض کنید نیروی 445 N به طور قائم و به طرف پایین در نقطه E بر لغزنده ۶ وارد می شود. مکانیسم را با مقیاس ۱/۲ رسم کنید و مقیاس نیروی 175 N را به کار ببرید. گشتاور مقاومی را که محور در O_2 روی ۲ وارد می کند تعیین و تسمه نیروهای وارد بر بدنه را پیدا کنید. $5-16$ شکل م ۵-۱۶ وارون یک مکانیسم لغزنده لنگ را نشان می دهد. لنگ ۱ بدنه یا عضو ثابت است. میله ۴ حول نقطه O_2 در بدنه دوران می کند. یک محور که محور تقارن آن عمود بر صفحه کاغذ است، در O_2 به میله ۴ متصل شده است. قطر پیستون 2.5 in و فشار گاز 50 lb/in^2 است. مکانیسم را با مقیاس ۱/۲ رسم کنید و مقیاس نیرو را برابر 100 lb بگیرید. T_2 ، گشتاور مقاومی که محور روی میله ۴ وارد می کند را تعیین کنید. نیروهای وارد بر بدنه را بیابید.





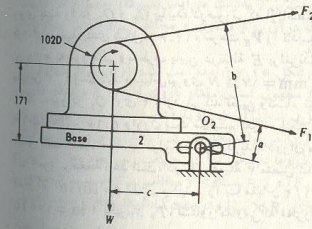
شکل م ۸۰۱۶

۹۰۱۶ يك ترمزآسانسور به‌طور شماتيك درشكل م ۹۰۱۶ نشان داده شده است. ضریب اصطكاك برای كفشك ترمز ۳ است. به‌ازای نیروی كاری $P = 445 \text{ N}$ ، تعیین کنید: (الف) گشتاور ترمز را برای دوران چرخ در جهت عقربه‌های ساعت. (ب) گشتاور ترمز را برای دوران چرخ خلاف جهت عقربه‌های ساعت.



شکل م ۹۰۱۶

۶۰۱۶ درشكل ۲۱۰۳، فاصله O_p تا خط $O_p D$ ، 101.6 mm است. لنك ۲ زاویه 30° با افق می‌سازد. $O_p C = CD = 76.2 \text{ mm}$ و $BC = 76.2 \text{ mm}$ ، $O_p B = 191.1 \text{ mm}$. مکانیسم را با مقیاس $1/2$ رسم کنید و مقیاس نیروی $1 \text{ mm} = 438 \text{ N}$ به‌کار ببرید. در صورتی که محور در O_p گشتاوری برابر $283 \text{ N}\cdot\text{m}$ در جهت عقربه‌های ساعت برمیله ۲ وارد کند، نیروی F را تعیین کنید. همچنین تمام نیروهای وارد بر بدنه را پیدا کنید. شکل م ۷۰۱۶ يك محرك تسمه موتوری لولایی را نشان می‌دهد. F_1 و F_2 نیروهای تسمة و w نیروی وزن موتور و پایه است. با انتقال نقطه لولایی O_p ، بازوی گشتاور c را می‌توان تغییر داد. با افزایش c ، هر دو نیروی F_1 و F_2 افزایش می‌یابند و اجازه انتقال قدرت بیشتری را می‌دهند فرض کنید: $F_1 = 1330 \text{ N}$ و $F_2 = 445 \text{ N}$ و $w = 667 \text{ N}$ را با مقیاس $1/6$ بکشید. مقیاس نیروی $1 \text{ mm} = 175 \text{ N}$ را به‌کار ببرید. مقدار و جهت F_{p1} نیروی وارد از طرف پایه روی بدنه در O_p را تعیین کنید.



شکل م ۷۰۱۶

۸۰۱۶ چك سوسماری درشكل م ۸۰۱۶ با فشار هیدروليك در سيلندر كاری می‌کند. میله‌های ۲، ۳، ۴ و ۵ را با مقیاس $4 \text{ mm} = 1 \text{ mm}$ و نیرو را با مقیاس $1 \text{ mm} = 175 \text{ N}$ رسم کنید. مطلوب است: (الف) نیروی وارد برای بالا بردن بار $w = 4450 \text{ N}$ به‌وسیله سيلندر با صرف‌نظر کردن از اصطكاك (ب) نیروی وارد بر میله ۲.