

2-1 مقدمه:

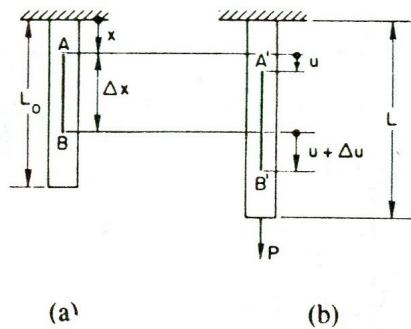
در بخش قبل میدان تنش در داخل یک محیط پیوسته بررسی شد. حال میدان مورد بررسی قرار می‌گیرد. یک جسم در حالت سه محوری در نظر گرفته فرض می‌شود در اثر نیروهای خارجی نقطه A به A' ، B به B' و... منتقل شده شکل نهائی خود را پیدا کند، شکل (2-1). تغییر مکان نقاط A و B به ترتیب A' و B' بوده و این تغییر مکانها ممکن است در اثر تغییر شکل (کرنش)، حرکت صلب (و چرخش)، و یا ترکیبی از این دو باشد. وقتی در یک جسم کرنش اتفاق می‌موقوعیت نسبی نقاط آن تغییر یابد. اگر در جسم کرنش وجود نداشته باشد مکانهای A' و B' مربوط به حرکت صلب جسم خواهند بود. در حالت دوم A و B ثابت باقی می‌ماند.

برای اینکه مقدار و جهت تغییر مکانها مشخص شود، لازم است در داخل سیستم محورهای مختصات مینا، مثل xyz در شکل (2-1)، انتخاب گردد. تغییر مکان در جهت‌های x ، y و z به ترتیب با u ، v و w نشان داده می‌شوند. در هر نقطه از جسم شامل میدان تغییر مکان (x,y,z) و (x,y,z) و (x,y,z) و (x,y,z) در این کتاب تغییر مکانهای کوچک بررسی می‌شوند. کرنش‌های حاصل مکانهای کوچک نسبت به واحد کوچک هستند و از حاصل ضرب (و ترمهای صرفنظر می‌گردد).

فرض فوق منتهی به یک اصل مهم در مکانیک جامدات، به نام «اصل جایای می‌شود. این اصل تا موقعی معتبر است که مقادیر تنش یا تغییر مکان توابع از باری که آنها را ایجاد کرده‌اند باشند. در این صورت، اثر بارهای

یک جسم را می‌توان با تعیین اثر جداگانه هریار و جمع آنها بدست آورد. در این کتاب از این اصل بارها استفاده خواهد شد، و هدف جایگزین کردن بارهای مرکب به دو یا چند بار ساده است.

در حد $\Delta x \rightarrow 0$ به سمت صفر میل می‌کند و عبارت فوق کرنش در یک نقطه را به دست می‌دهد.



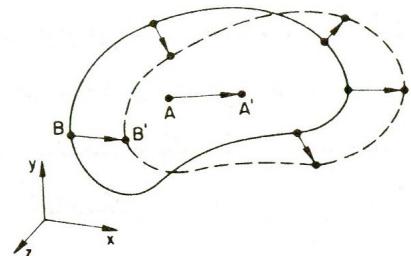
شکل (2-2)

اگر تغییر شکل بطور یکنواخت در طول اولیه پخش شده باشد، کرنش نرمال را می‌توان به صورت زیر نوشت:

$$\varepsilon_0 = \frac{L - L_0}{L_0} = \frac{\delta}{L_0} \quad (2-2)$$

که در آن L ، L_0 و δ به ترتیب طول نهائی، طول اولیه و تغییر طول میله هستند. وقتی تغییر مکان یکنواخت نباشد، این کرنش، کرنش متوسط میله خواهد بود.

حال، حالت دومحوری یا کرنش صفحه‌ای بررسی می‌شود، که در آن تمام نقاط جسم قبل و بعد از اعمال بار در یک صفحه باقی می‌مانند. المانی به ابعاد dx ، dy و dz و ضخامت واحد مطابق شکل (2-3) در نظر گرفته می‌شود.



شکل (2-1)

2-2 روابط کرنش و تغییر مکان

میله‌ای مطابق شکل (2-2) تحت بار تک محوری قرار دارد. خط AB بطول Δx ، پس از اعمال بار به صورت $A'B'$ درمی‌آید. همانطور که در شکل نشان داده شده است، A به اندازه u و B به اندازه $u + \Delta u$ تغییر مکان یافته است. به عبارت دیگر نقطه B به اندازه Δu تغییر مکان اضافی نسبت به A دارد و در حقیقت طول Δx به اندازه Δu دیدار یافته است. کرنش نرمال، تغییر طول واحد طول، به صورت زیر تعریف می‌شود؟

$$\varepsilon_x = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta u}{\Delta x} = \frac{du}{dx} \quad (2-1)$$

ترس و تغییر مان

چرخش عکس عقربه های ساعت مثبت فرض می شود. با بحث مشابه $\frac{\partial u}{\partial y} \approx \alpha_y$ است.

تغییر کلی زاویه DAB، و یا تغییر زاویه جهت های x و y، کرنش زاویه ای، γ_{xy} نامیده

می شود و برابر است با:

$$\gamma_{xy} = \alpha_x - \alpha_y = \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \quad (b)$$

کرنش زاویه ای وقتی زاویه قائم بین دو جهت مثبت (یا منفی) محور ها کم می شود،

مثبت است. به عبارت دیگر اگر زاویه بین +x و +y یا -x و -y کم شود، کرنش زاویه ای

مثبت و در غیر اینصورت منفی خواهد بود.

تحلیل یک المان سه محوری، یا المانی به شکل مکعب مستطیل با اضلاع dx ، dy ، dz

شیوه حالت دومحوری است، و در آن کرنش های نرمال و برشی برابر خواهند شد با:

$$\epsilon_x = \frac{\partial u}{\partial x}, \quad \epsilon_y = \frac{\partial v}{\partial y}, \quad \epsilon_z = \frac{\partial w}{\partial z} \quad (2-3)$$

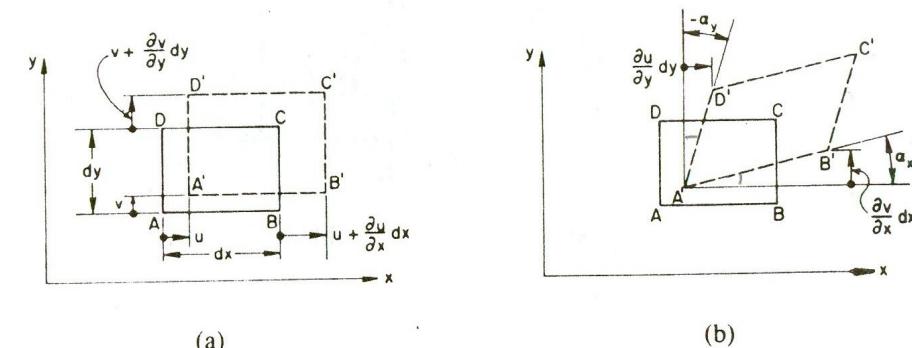
$$\gamma_{xy} = \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x}, \quad \gamma_{zy} = \frac{\partial v}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial y}, \quad \gamma_{zx} = \frac{\partial w}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial z}$$

واضح است که تغییر زاویه بین جهت های x و y و جهت های y و z یکسان است. به عبارت دیگر $\gamma_{xy} = \gamma_{yx}$ می باشد. به همین ترتیب در المان سه محوری تیجه می شود:

$$\gamma_{xy} = \gamma_{yx}, \quad \gamma_{yz} = \gamma_{zy}, \quad \gamma_{zx} = \gamma_{xz} \quad (c)$$

تقارن کرنش های برشی از رابطه (2-3) نیز تیجه می شود. عبارت (2-3)، «روابط کرنش - تغییر مکان»، مکانیک پیوسته نامیده می شود. این روابط وقتی هندسه کرنش به جای علل بوجود آمدن آن مورد بررسی است، روابط سینماتیک نیز نامیده می شوند. رابطه (2-3) در نمادگذاری تانسوری به صورت زیر نشان داده می شود:

تغییر شکل کلی المان را می توان ترکیبی از؛ تغییر طول اضلاع المان، شکل (2-3a)، و چرخش نسبی اضلاع، شکل (2-3b)، در نظر گرفت.



شکل (2-3)

باتوجه به شکل (2-3a) و با استفاده از رابطه (2-1) دوکرنش نرمال یا طولی در المان برابر خواهند شد با:

$$\epsilon_x = \frac{\partial u}{\partial x}, \quad \epsilon_y = \frac{\partial v}{\partial y} \quad (a)$$

در کرنش نرمال علامت مثبت مربوط به افزایش طول و علامت منفی مربوط به کم شدن طول است.

حال تغییر زاویه قائم DAB، شکل (2-3b)، در نظر گرفته می شود. فرض می شود زاویه α_x بین AB و A'B' کوچک است و در نتیجه $\alpha_x \approx \frac{\partial v}{\partial x}$ خواهد بود، که در آن

گرفته شوند. انتخاب سیستم لاغرانژ جز در حالت تئوری تغییر شکل بزرگ، خطای همراه نخواهد داشت. در تئوری تغییر شکل بزرگ، فرض‌های بحث شده معتبر نیستند، و فرموله کردن روابط مشکلتر و پیچیده‌تر خواهد بود.

در این کتاب، گرنش‌ها به عنوان مقادیر بی بعد نشان داده می‌شوند. در برخی موارد گرنش‌های نرمال بر حسب متربرومتر و یا میکرومتر بر متر، و گرنش‌های برشی بر حسب رادیان یا میکrorادیان نیز بیان می‌شوند. گرنش‌ها در مصالح مهندسی بندرت از ۰.۰۰۲ که معادل $10^{-6} \times 1000$ یا 2000μ است، تجاوز می‌کنند.

2-3 روابط سازش^(۱)

عبارت سازش دارای هر دو مفهوم ریاضی و فیزیکی است. از نقطه نظر ریاضی، این روابط نشان می‌دهند که u ، v و w توابعی پیوسته و تک مقدار هستند. از نظر فیزیکی مفهوم این عبارت‌ها این است که جسم باید پیوسته و یک پارچه باشد. روابط سیستماتیک (2-3)، شش مؤلفه گرنش را به فقط سه مؤلفه تغییر مکان ارتباط می‌دهد. در نتیجه نمی‌توان همه مؤلفه‌های گرنش را بطور دلخواه به صورت توابعی از x ، y و z نوشت. چون گرنش‌ها مستقل از هم نیستند، باید بین آنها روابطی وجود داشته باشد. در گرنش دو محوری با دو مرتبه مشتق گرفتن از x نسبت به y ، γ_{xy} نسبت به x ، γ_{yx} و نسبت به x و y نتیجه می‌شود:

$$\frac{\partial^2 \varepsilon_x}{\partial y^2} = \frac{\partial^3 u}{\partial x \partial y^2}, \quad \frac{\partial^2 \varepsilon_y}{\partial x^2} = \frac{\partial^3 v}{\partial x^2 \partial y}$$

$$\frac{\partial^2 \gamma_{xy}}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^3 u}{\partial x \partial y^2} + \frac{\partial^3 v}{\partial x^2 \partial y}$$

$$\frac{\partial^2 \varepsilon_x}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \varepsilon_y}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 \gamma_{xy}}{\partial x \partial y} \quad (2-7)$$

$$\varepsilon_{ij} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u_i}{\partial x_j} + \frac{\partial u_j}{\partial x_i} \right) \quad (i, j = x, y, z) \quad (2-4)$$

$u_x = u$ ، $u_y = v$ ، $u_z = w$ و... است. ضریب $\frac{1}{2}$ در رابطه (2-4) روابط انتقال گرنش در نمادگذاری اندیسی را ساده‌تر می‌کند. در این حالت گرنش‌های نرمال وقتی $j = i$ ، و گرنش‌های برشی وقتی $j \neq i$ است بدست می‌آیند. از مقایسه روابط (2-3) و (2-4) نتیجه می‌شود:

$$\varepsilon_{xy} = \frac{1}{2} \gamma_{xy}, \quad \varepsilon_{yz} = \frac{1}{2} \gamma_{yz}, \quad \varepsilon_{xz} = \frac{1}{2} \gamma_{xz} \quad (2-5)$$

همانطور که حالت تنش در یک نقطه با یک آرایه نه ترمی بیان شد، رابطه (2-4) نشانده‌نده نه گرنش در تansور گرنش متقارن ($\varepsilon_{ij} = \varepsilon_{ji}$) زیر است؛

$$\varepsilon_{ij} = \begin{bmatrix} \varepsilon_x & \frac{1}{2} \gamma_{xy} & \frac{1}{2} \gamma_{xz} \\ \frac{1}{2} \gamma_{xy} & \varepsilon_y & \frac{1}{2} \gamma_{yz} \\ \frac{1}{2} \gamma_{xz} & \frac{1}{2} \gamma_{yz} & \varepsilon_z \end{bmatrix}$$

باید توجه داشت که سیستم محورهای کارتزین انتخاب شده بخش‌های ۱ و ۲ یکسان نیستند. در بخش ۱، روابط استاتیک مربوط به جسم تغییر شکل یافته است، و سیستم محورها نیز برای جسم تغییر شکل یافته انتخاب شده‌اند. در اینصورت، xyz سیستم محورهای اول (۱) نامیده می‌شوند. و حال آنکه در این بخش برای تحلیل تغییر شکل، سیستم محورهای xyz برای جسم اولیه (بدون تغییر شکل) در نظر گرفته شده‌اند. در این حالت سیستم محورهای xyz ، سیستم محورهای لاغرانژ (۲) نامیده می‌شوند. هرچند ایندو سیستم محورها یکی نیستند، فرض کوچک بودن تغییر شکل اجازه می‌دهد تا در هر دو روابط تنش و گرنش، محورهای x و y در حالت جسم بدون تغییر شکل در نظر

این رابطه شرط سازش در مسئله دو محوری است، که بر حسب کرنش‌ها بیان شده است. روابط سازش در مسائل سه محوری با روشهای مشابه بدست می‌آیند؛

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 \varepsilon_x}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \varepsilon_y}{\partial x^2} &= \frac{\partial^2 \gamma_{xy}}{\partial x \partial y}, \quad 2 \frac{\partial^2 \varepsilon_x}{\partial y \partial z} = \frac{\partial}{\partial y} \left(-\frac{\partial \gamma_{yz}}{\partial x} + \frac{\partial \gamma_{xz}}{\partial y} + \frac{\partial \gamma_{xy}}{\partial z} \right) \\ \frac{\partial^2 \varepsilon_y}{\partial z^2} + \frac{\partial^2 \varepsilon_z}{\partial y^2} &= \frac{\partial^2 \gamma_{yz}}{\partial y \partial z}, \quad 2 \frac{\partial^2 \varepsilon_y}{\partial z \partial x} = \frac{\partial}{\partial z} \left(+\frac{\partial \gamma_{yz}}{\partial x} - \frac{\partial \gamma_{xz}}{\partial y} + \frac{\partial \gamma_{xy}}{\partial z} \right) \\ \frac{\partial^2 \varepsilon_z}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \varepsilon_x}{\partial z^2} &= \frac{\partial^2 \gamma_{xz}}{\partial z \partial x}, \quad 2 \frac{\partial^2 \varepsilon_z}{\partial x \partial y} = \frac{\partial}{\partial x} \left(+\frac{\partial \gamma_{yz}}{\partial x} + \frac{\partial \gamma_{xz}}{\partial y} - \frac{\partial \gamma_{xy}}{\partial z} \right) \end{aligned} \quad (2-8)$$

برای درک بهتر روابط سازش، فرض می‌شود یک جسم الاستیک قبل از تغییر شکل به مکعب‌های کوچکی تقسیم شده باشد. پس از اعمال بار و تغییر شکل، مکعب‌ها به صورت چند وجهی‌هایی درخواهند آمد. این مجموعه تغییر شکل یافته وقتی می‌تواند با هم ترکیب شده و جسم اصلی را (در حالت تغییر شکل یافته) درست کنند که مؤلفه‌های کرنش در روابط سازش صادق باشند.

2-4 حالت کرنش در یک نقطه

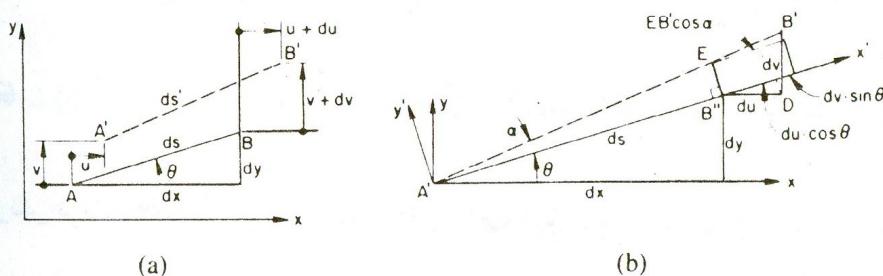
در بخش ۱ دیده شد که وقتی مؤلفه‌های تنش در یک نقطه داده شده باشند، می‌توان تنش‌ها روی هر صفحه‌ای را که از آن نقطه می‌گذرد به دست آورد. روش مشابهی برای کرنش در یک نقطه وجود دارد.

یک المان خطی کوچک AB به طول ds در یک جسم بدون کرنش در نظر گرفته می‌شود، شکل (2-4a). تصویر خط روی محورهای مختصات dx و dy است. پس از اعمال کرنش، AB به $A'B'$ متغیر شده و طول آن' ds' می‌شود. تغییر مکانها در جهت‌های x و y به ترتیب $u + du$ و $v + dv$ می‌باشند. تغییرات du و dv با استفاده از بسط کوتاه شده تیلور برابر خواهند شد با:

$$du = \frac{\partial u}{\partial x} dx + \frac{\partial u}{\partial y} dy$$

$$dv = \frac{\partial v}{\partial x} dx + \frac{\partial v}{\partial y} dy$$

شکل (2-4b) تغییر مکان نسبی B به A و یا به عبارت دیگر کرنش AB را نشان می‌دهد. در این شکل AB طوری انتقال یافته است که A بر' A' متنطبق شود، و به حالت A'B' درآید. در این حالت $DB' = du$ و $B'D = dv$ مؤلفه‌های تغییر مکان هستند. حال محورهای $x'y'x'y'$ طبق شکل انتخاب شده، و مؤلفه‌های کرنش نسبت به این محورها، ε_x ، ε_y ، محاسبه می‌شوند.



شکل (2-4)

ابتدا کرنش ε_x مربوط به ds بررسی می‌شود. با تصویر du و dv روی محور x ، و با فرض $EB' \cos \alpha = EB'$ به علت کوچک بودن زاویه، تیلور خواهد شد؛

$$B''E = dv \cos\theta - du \sin\theta - EB' \sin\alpha$$

می‌باشد. با فرض $EB' \sin\alpha = x'ds\alpha$ ، $\sin\alpha = \tan\alpha = \alpha$ است. علت این امر این است که با فرض کوچک بودن εx و α ، حاصل ضرب آنها قابل صرف نظر کردن می‌باشد. با قرار دادن روابط (a) و (2-3) در $B''E / ds$ ، $B''E = B''E / ds$ را می‌توان به صورت زیر نوشت:

$$\alpha = -(\varepsilon x - \varepsilon y) \sin\theta \cos\theta + \frac{\partial v}{\partial x} \cos^2\theta - \frac{\partial u}{\partial y} \sin^2\theta \quad (d)$$

زاویه چرخش' با قرار دادن $\frac{\pi}{2} + \theta$ بجای θ در رابطه (d) برابر می‌شود با:

$$\alpha_{\theta+\pi/2} = -(\varepsilon_y - \varepsilon_x) \sin\theta \cos\theta + \frac{\partial u}{\partial x} \sin^2\theta - \frac{\partial u}{\partial y} \cos^2\theta \quad (e)$$

حال با فرض اینکه جهت عقربه‌های ساعت مثبت است، برای به دست آوردن $\gamma x'y'$ ، باید α و $\alpha_{\theta+\pi/2}$ جمع شوند:

$$\gamma x'y' = 2(\varepsilon_y - \varepsilon_x) \sin\theta \cos\theta + \left(\frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial y} \right) (\cos^2\theta - \sin^2\theta) \quad (f)$$

با استفاده از روابط مثلثاتی، رابطه (f) را می‌توان به صورت زیر نوشت:

$$\gamma x'y' = -(\varepsilon x - \varepsilon y) \sin 2\theta + \gamma xy \cos 2\theta \quad (2-9c)$$

مقایسه روابط (1-7) و (2-9) نشان می‌دهد که روابط انتقال تنش‌ها و کرنش‌های دو محوری شکل یکسانی دارند. به عبارت دیگر با قرار دادن σ به جای ε و $\gamma/2$ به جای α روابط انتقال تنش به روابط انتقال کرنش تبدیل می‌شوند. در نتیجه با استفاده از رابطه (1-8)، جهت‌های کرنش‌های اصلی ($\gamma x'y' = 0$)، از رابطه زیر بدست خواهد آمد:

$$\tan 2\theta_p = \frac{\gamma xy}{\varepsilon x - \varepsilon y} \quad (2-10)$$

$$EB' = du \cos\theta + dv \sin\theta \quad (b)$$

طبق تعریف $\varepsilon x' = EB' / ds$ است. در نتیجه با استفاده از روابط (b) و (a)، کرنش برابر خواهد شد با:

$$\varepsilon x' = \left(\frac{\partial u}{\partial x} \frac{ds}{ds} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{dy}{ds} \right) \cos\theta + \left(\frac{\partial v}{\partial y} \frac{dy}{ds} + \frac{\partial v}{\partial x} \frac{dx}{ds} \right) \sin\theta$$

با قرار دادن $\cos\theta$ برای dx/ds ، $\sin\theta$ برای dy/ds ، و رابطه (2-3) در رابطه بالا، نتیجه خواهد شد:

$$\varepsilon x' = \varepsilon x \cos^2\theta + \varepsilon y \sin^2\theta + \gamma xy \sin\theta \cos\theta \quad (c)$$

رابطه (c) رابطه انتقال برای کرنش نرمال جهت x است و با استفاده از روابط مثلثاتی می‌توان آن را به صورت زیر نوشت:

$$\varepsilon x' = \frac{\varepsilon x + \varepsilon y}{2} + \frac{\varepsilon x - \varepsilon y}{2} \cos 2\theta + \frac{\gamma xy}{2} \sin 2\theta \quad (2-9a)$$

کرنش نرمال $\varepsilon y'$ با قرار دادن $\pi/2 + \theta$ در رابطه فوق برابر می‌شود با:

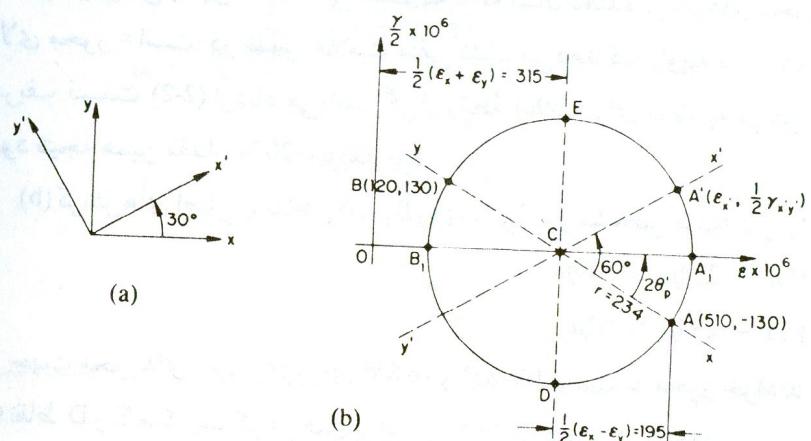
$$\varepsilon y' = \frac{\varepsilon x + \varepsilon y}{2} - \frac{\varepsilon x - \varepsilon y}{2} \cos 2\theta - \frac{\gamma xy}{2} \sin 2\theta \quad (2-9b)$$

برای بدست آوردن $\gamma x'y'$ ابتدا زاویه چرخش AB (محور x')، α ، محاسبه می‌شود. با توجه به شکل (2-4b) است:

$$\tan \alpha = B''E / ds$$

است، که در آن:

- (b) کرنش‌های اصلی و جهت‌های محورهای اصلی،
(c) ماکزیمم کرنش برشی و کرنش‌های نرمال روی صفحات آنها، را پیدا کنید.



شکل (2-5)

حل - دایرهٔ مور برای کرنش در شکل (2-5b) نشان داده شده است. مرکز دایرهٔ ϵ به فاصله $(\epsilon_x + \epsilon_y)/2$ و A در $(\epsilon_x + \epsilon_y)/2 + \frac{1}{2}\gamma_{xy}$ قرار دارند. توجه شود که چون $\gamma_{xy}/2$ مثبت است، نقطه A که کرنش محور x را نشان می‌دهد باید پائین محور y قرار گیرد (یا نقطه B بالای محور y باشد). از شکل (2-5b)، شعاع دایرهٔ ϵ $r = (195^2 + 130^2)^{1/2} \mu = 234\mu$

$$2\theta' p = \tan^{-1}(130/195) = 33.7^\circ$$

و زاویهٔ

خواهد شد.

(a) برای تعیین حالت کرنش محور x' ، از محور x زاویه 60° (دو برابر گردش محورها) درجهت عکس عقربه‌های ساعت انتخاب می‌شود. زاویه $A'CA_1 = 26.3^\circ$ برابر است و در نتیجه کرنش‌های $x'y'$ برابر خواهد شد با:

به طریق مشابه، کرنش‌های اصلی برابر خواهند شد با:

$$\epsilon_{1,2} = \frac{\epsilon_x + \epsilon_y}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{\epsilon_x - \epsilon_y}{2}\right)^2 + \left(\frac{\gamma_{xy}}{2}\right)^2} \quad (2-11)$$

در حالت سه‌محوری، روابط انتقال کرنش را می‌توان از روابط انتقال تنش با قراردادن σ و $\gamma/2$ به جای ϵ بدست آورد. در این صورت با استفاده از رابطه (1-25) نتیجه خواهد شد:

$$\epsilon_x' = \epsilon_x l^2 + \epsilon_y m^2 + \epsilon_z n^2 + \gamma_{xy}lm + \gamma_{yz}mn + \gamma_{xz}ln \quad (2-12)$$

دایرهٔ مور برای کرنش را می‌توان مشابه دایرهٔ مور برای تنش رسم کرد. در دایرهٔ مور برای کرنش، کرنش نرمال روی محور افقی رسم می‌شود و به طرف راست مثبت خواهد بود. وقتی کرنش برشی مثبت است، نقطه نشانده کرنش محور x به فاصله $\gamma/2$ پائین خط ϵ ، و نقطه محور y به فاصله $\gamma/2$ بالای خط ϵ رسم می‌شود. در حالت عکس کرنش برشی منفی است. توجه داشته باشید که این قرارداد فقط برای رسم و خواندن مقادیر کرنش برشی از دایرهٔ مور است، و با قرارداد مربوط به تنش، قسمت 7-1، توافق دارد. مثال زیر استفاده از دایرهٔ مور برای کرنش را نشان می‌دهد.

مثال 2-1

حالت کرنش در یک نقطه روی یک ورق فولادی به صورت زیر داده شده است؛

$$\epsilon_x = 510\mu, \quad \epsilon_y = 120\mu, \quad \gamma_{xy} = 260\mu$$

با استفاده از دایرهٔ مور برای کرنش؛

(a) حالت کرنش برای محورهای x' ، y' را که زاویه $\theta = 30^\circ$ با محورهای x و y می‌سازند، شکل (2-5a)،

$$\varepsilon_{x'} = 315\mu + 234\mu \cos 26.3^\circ = 525\mu$$

$$\varepsilon_{y'} = 315\mu + 234\mu \cos 26.3^\circ = 105\mu$$

$$\gamma_{y'x'} = -2(234\mu \cos 26.3^\circ) = -207\mu$$

کرنش برشی به این علت منفی است که نقطه نشان ذهنده کرنش‌های محور x ، A' ، بالای محور y است. در ضمن علامت منفی نشان می‌دهد که زاویه بین x' و y' طبق تعریف قسمت (2-2) از دیاد می‌یابد. اگر از رابطه (2-9c) برای محاسبه کرنش استفاده شود نتیجه همین مقدار $\mu = 207\mu$ خواهد بود.

(b) کرنش‌های اصلی با نقاط A_1 و B_1 روی دایره مور مشخص شده‌اند و برابرند با:

$$\varepsilon_1 = 315\mu + 234\mu = 549\mu$$

$$\varepsilon_2 = 315\mu - 234\mu = 81\mu$$

جهت محورهای ε_1 و ε_2 زوایای 16.85° و 106.85° نسبت به محور خواهند داشت.

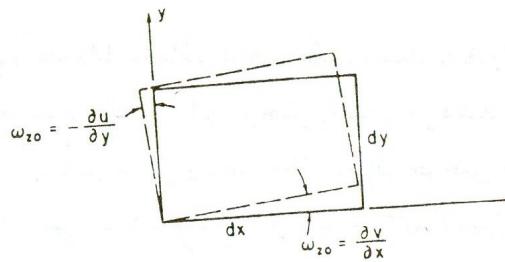
(c) نقاط D و E ماکزیمم کرنش‌های برشی را نشان می‌دهند. در نتیجه:

$$\gamma_{\max} = \pm 468\mu$$

از دایره مور دیده می‌شود که محور ماکزیمم کرنش برشی زاویه 45° نسبت به محورهای اصلی می‌سازد. کرنش‌های نرمال همراه با محور γ_{\max} ، روی دایره با OC نشان داده شده است و برابر $\mu = 315\mu$ می‌باشد.

2-5 تغییر مکانهای کلی

اگر مؤلفه‌های تغییر مکان به صورت توابعی از x ، y و z مشخص باشند، کرنش‌ها به سهولت از روابط کرنش - تغییر مکان به دست می‌آیند. در حالت عکس اگر مؤلفه‌های کرنش داده شده باشند، مؤلفه‌های تغییر مکان u ، v و w کاملاً مشخص خواهند شد. علت این امر آن است که در انتگرال‌گیری از روابط کرنش - تغییر مکان ثابت‌های انتگرال وجود دارند، و بطوریکه ذیلانشان داده خواهد شد، این ثابت‌ها معرف جابجایی صلب و چرخش صلب می‌باشند. روابط بین این جابجایی‌ها و چرخش‌ها با مؤلفه‌های تغییر مکان u ، v و w در این قسمت بررسی می‌شود.



شکل (2-6)

اگر المان شکل (2-6) به اندازه زاویه کوچک ω_z چرخش صلب داشته باشد، نتیجه می‌شود:

$$\omega_z = \frac{\partial v}{\partial x} = -\frac{\partial u}{\partial y} \quad (a)$$

واضح است که ضمن این چرخش صلب کرنش اتفاق نمی‌افتد.
اگر در المان جابجایی صلب و تغییر شکل (کرنش) هر دو وجود داشته باشد، ω_z به

صورت زیر تعریف می‌شود:

$$\omega_z = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial v}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial y} \right) \quad (2-13)$$

دیده می‌شود که ω_z متوسط تغییر مکان زاویه‌ای dx و تغییر مکان زاویه‌ای dy است و «چرخش»⁽¹⁾ نامیده می‌شود. با مراععه به شکل (2-4) و رابطه (a) قسمت (2-4):

$$du = \frac{\partial u}{\partial x} dx + \frac{\partial u}{\partial y} dy \quad (b)$$

است. این رابطه را می‌توان به صورت زیر نوشت:

$$du = \frac{\partial u}{\partial x} dx + \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right) dy + \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u}{\partial y} - \frac{\partial v}{\partial x} \right) dy$$

$$du = \epsilon_x dx + \frac{1}{2} \gamma_{xy} dy - \omega_z dz \quad (2-14)$$

دو ترم اول رابطه (2-14) مؤلفه x تغییر مکان نسبت به A را در اثر مؤلفه های کرنش ϵ_x و γ_{xy} و ترم آخر تغییر مکان در اثر چرخش را نشان می دهد، شکل (2-7). در نتیجه اگر تغییر مکان در اثر تغییر شکل و تغییر مکان در اثر چرخش با هم ترکیب شوند، شکل نهائی المان مشخص خواهد شد. بطریق مشابه مؤلفه y تغییر مکان c نسبت به A برابر خواهد شد با:

$$dv = \epsilon_y dy + \frac{1}{2} \gamma_{xy} dx + \omega_z dx \quad (2-15)$$

روابط (2-14) و (2-15) دیفرانسیل های کامل u و v هستند. اگر مؤلفه های کرنش (که روابط سازش را اضاء می کنند) داده شده باشند، با انتگرال گرفتن از این روابط u و v به دست خواهند آمد. در انتگرال گیری از این روابط، ثابت های انتگرال به صورت زیر ظاهر می شوند:

$$u^* = u_0 - \omega_z y \quad (2-16)$$

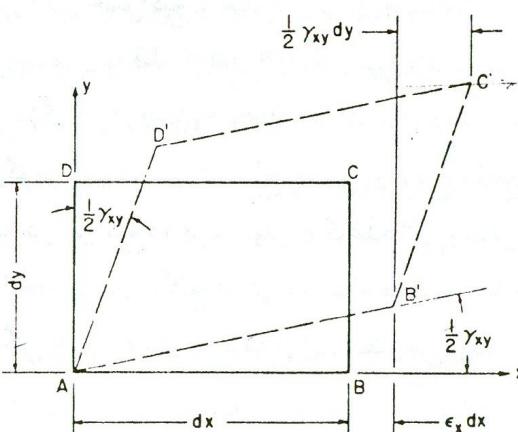
توابع u^* و v^* طوری انتخاب شده اند که اگر به توابع تغییر مکان u و v اضافه شوند اثری در کرنش ها نخواهند داشت. در این توابع سه مقدار ثابت u_0 ، v_0 و ω_z^0 معرف مؤلفه های جابجایی صلب (u_0 و v_0) چرخش صلب (ω_z^0) هستند.

باید توجه داشت که ω_z در روابط (2-14) و (2-15) و ω_z^0 در روابط (2-16) با هم متفاوت هستند. ω_z^0 معرف چرخش صلب است، و حال آنکه ω_z چرخش یک المان کوچک در جسم را به عنوان تابعی از موقعیت المان بدست می دهد.

در حالت سه محوری dw ، du و dv برابر خواهند شد با:

$$dw = \epsilon_z dz + \frac{1}{2} \gamma_{xz} dy - \omega_y dz \quad (2-17)$$

$$dy = \epsilon_y dy + \frac{1}{2} \gamma_{xy} dx + \frac{1}{2} \gamma_{yz} dz - \omega_x dz + \omega_z dx$$



شکل (2-7)

که در آن:

$$dw = \epsilon_z dz + \frac{1}{2} \gamma_{xz} dy - \omega_y dz + \omega_z dy$$

$$\omega_x = \frac{1}{2} (\frac{\partial w}{\partial y} - \frac{\partial v}{\partial z})$$

$$\omega_y = \frac{1}{2} (\frac{\partial u}{\partial z} - \frac{\partial w}{\partial x})$$

$$\omega_z = \frac{1}{2} (\frac{\partial v}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial y})$$

چرخش ها حول محورهای x و y و z هستند، و مؤلفه های چرخش نامیده می شوند.

خواهند بود:

$$u^* = u_0 - \omega_z y + \omega_y z$$

در انتگرال گیری از روابط (2-17)، توابع دلخواه (ثابت های انتگرال) به صورت زیر خواهند بود:

نسبت تغییر واحد مقاومت به تغییر واحد طول (گرنش) گیج «ضریب گیج»^(۱) نامیده می‌شود. فلزی که از آن رشته‌های گیج ساخته شده است فاکتور اصلی برای تعیین مقدار این ضریب است. کنستانتان،^(۲) آلیاری با ۶۰ درصد مس و ۴۰ درصد نیکل، در گیج‌های سیمی یا فویلی بکار می‌رود و ضریب گیج آن تقریباً ۲ است.

عملکرد گیج بر مبنای تغییر مقاومت الکتریکی رشته‌ها در اثر تغییر گرنش است. وقتی سطحی که گیج روی آن چسبیده است تغییر شکل می‌دهد، باعث می‌شود که پوشش گیج و رشته‌ها نیز تغییر می‌کند. یک مدار پل الکتریکی با سیمهای قلعی در مسیر گیج قرار داده می‌شود، تا تغییرات الکتریکی را به گرنش تبدیل کند. پل و تیستون^(۳) مناسب‌ترین و دقیق‌ترین پلی است که معمولاً بکار می‌رود و می‌تواند گرنش‌های به کوچکی ۱/۴ را اندازه‌گیری نماید.

گیج‌های با ترکیبات خاص برای اندازه‌گیری گرنش در یک نقطه بکار می‌روند. این ترکیبات معمولاً شامل سه گیج است، و در نتیجه گرنش‌ها را در سه جهت مختلف به دست می‌دهد. معمولاً محورهای این سه گیج نسبت به هم زوایای ۴۵° یا ۶۰° دارد. با استفاده از ترکیبی از این گیج‌ها گرنش‌ها در سه جهت به دست می‌آید، و به کمک دایرهٔ مور برای گرنش می‌توان گرنش‌های اصلی و جهت‌های آنها را بدست آورد.

مثال ۲-۲

برای بدست آوردن گرنش‌ها در نقطه‌ای از یک جسم تحت بار از رزت ۶۰° استفاده شده است. رزت ۶۰° شامل سه گیج سیمی است که در زوایای ۰°، ۶۰° و ۱۲۰° نصب شده‌اند. داده‌های این رزت برابرند با:

$$\epsilon_0 = 190\mu, \quad \epsilon_{60} = 200\mu, \quad \epsilon_{120} = -300\mu \quad (a)$$

گرنش‌های اصلی و جهت‌های آنها را بدست آورید.

حل - با استفاده از روابط انتقال گرنش، نتیجه خواهد شد:

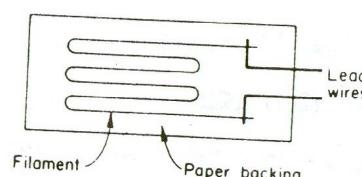
$$v^* = v_0 - \omega_x z + \omega_z x$$

$$w^* = w_0 - \omega_y x + \omega_x y$$

باید توجه داشت که جابجایی‌های صلب u_0 ، v_0 و w_0 و چرخش‌های صلب ω_x ، ω_y در مؤلفه‌های گرنش تأثیری نخواهند داشت. این حقیقت با قراردادن روابط (2-19) در روابط گرنش تغییر مکان (2-3) مشخص می‌شود.

۶-۲ اندازه گیری گرنش

روشهای مختلف مکانیکی، الکتریکی و نوری برای اندازه گیری گرنش در نقطه‌ای از یک سطح بکار می‌روند. یکی از متداول‌ترین روش‌ها استفاده از گیج گرنش است. گیج‌های گرنش از سیمهای نازک یا فویل تشکیل شده‌اند. گیج سیمی یک شبکه سیم نازک است که بین دو ورق کاغذ مخصوص یا پلاستیک چسبانده شده است، شکل (2-8) پوشش‌های کاغذی یا پلاستیکی برای حمل گیج و همچنین برای چسباندن روی سطح فلزی باشد. معمولاً در گیج سیمهای با قطر 0.025mm بکار می‌رود. در گیج‌های فویلی به جای سیم از فویل خیلی نازک فلزی (حدود 0.0025mm) استفاده می‌شود. چون مقطع فویل در گیج فویلی چهارگوش است، نسبت سطح جانبی به سطح مقطع آن بیشتر از سیمهای گرد است. در نتیجه در این گیج‌ها فویل بهتر به کاغذ‌های پوشش می‌چسبد، و پخش حرارت در آن بهتر انجام می‌شود. گیج فویلی در انواع مختلف ساخته می‌شود و انتخاب نوع مناسب آن بستگی به نوع کاری دارد که از آن انتظار می‌رود.



شکل (2-8)

مسائل بخش دوم

2-1

نشان دهید که آیا میدان های گرنش زیر در یک جسم پوسته امکان بذیر است؟

$$(a) \begin{bmatrix} c(x^2 + y^2) & c_{xy} \\ c_{xy} & y^2 \end{bmatrix} \quad (b) \begin{bmatrix} cz(x^2 + y^2) & c_{xyz} \\ c_{xyz} & y^2z \end{bmatrix}$$

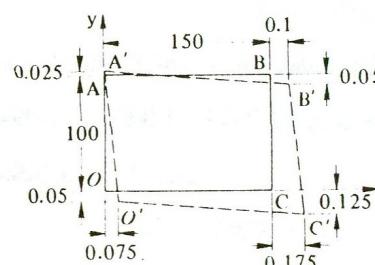
در هر دو حالت c ثابت کوچکی است و $\varepsilon_z = \gamma_{xz} = \gamma_{yz} = 0$ می باشد.

2-2

یک ورق چهارگوش OABC به ابعاد $100 \times 150 \text{ mm}$ به حالت' O'A'B'C'، طبق شکل، تغییر شکل یافته است. تمام ابعاد نشان داده شده در شکل بر حسب میلیمتر هستند:

(a) مؤلفه های گرنش ε_x , ε_y و γ_{xy} را پیدا کنید.

(b) گرنش های اصلی و جهت های آنها را بدست آورید.



شکل (م 2)

$$\varepsilon_0 = \varepsilon_x$$

$$\varepsilon_{60} = \frac{1}{2} (\varepsilon_x - \varepsilon_y) - \frac{1}{4} (\varepsilon_x - \varepsilon_y) + \frac{\sqrt{3}}{4} \gamma_{xy}$$

$$\varepsilon_{120} = \frac{1}{2} (\varepsilon_x - \varepsilon_y) - \frac{1}{4} (\varepsilon_x - \varepsilon_y) + \frac{\sqrt{3}}{4} \gamma_{xy}$$

در نتیجه؟

$$\varepsilon_x = \varepsilon_0$$

$$\varepsilon_y = \frac{1}{2} [2 (\varepsilon_{60} - \varepsilon_{120}) - \varepsilon_0]$$

$$\gamma_{xy} = \frac{2}{\sqrt{3}} (\varepsilon_{60} - \varepsilon_{120})$$

با قراردادن مقادیر عددی، نتیجه می شود؟

$$\varepsilon_x = 190\mu, \quad \varepsilon_y = -130\mu, \quad \gamma_{xy} = 577\mu$$

گرنش های اصلی با استفاده از رابطه (11-2) برابر می شوند با؛

$$\varepsilon_{1,2} = \frac{190-130}{2}\mu \pm \mu \left[\left(\frac{190+130}{2} \right)^2 + \left(\frac{577}{2} \right)^2 \right]^{1/2}$$

$$= 304 \pm 330\mu$$

یا

$$\varepsilon_1 = 360\mu, \quad \varepsilon_2 = -300\mu$$

ماکریم گرنش برشی برابر خواهد شد با؛

$$\gamma_{\max} = 2\mu \left[\left(\frac{190+130}{2} \right)^2 + \left(\frac{577}{2} \right)^2 \right]^{1/2} = \pm 660\mu$$

جهت محور های اصلی با استفاده از رابطه (10-2) بدست می آید؛

$$2\theta_p = \tan^{-1} \frac{577}{320} = 61^\circ \quad \theta'' = 120.5^\circ, \quad \theta'p = 30.5^\circ \quad (d)$$

وقتی $\theta'p$ در رابطه (9-2) قرار داده می شود، گرنش برابر 360μ می گردد. در نتیجه $\varepsilon_1 = 30.5^\circ$ و $\varepsilon_2 = 120.5^\circ$ به ترتیب جهت های ε_1 و ε_2 هستند.